

# گذری بر پستهای سنتی (conventional))

## الف) مشخصه مهم

۱. ارتباط تجهیزات فشار قوی از محوطه به اتفاق کنترل از طریق کابل انجام میشود
۲. تمام تجهیزات نظارت و کنترل بر روی تابلو و بصورت الکترو مکانیکی پیاده سازی میشوند.
۳. تمامی لاجیک ها و عملکرد های کنترلی بصورت مستقل و مجزا و از طریق *hard wire* انجام میشود

ب) مهمترین عملکردهای یک سیستم *conventional*

۱) حفاظت تجهیزات فشار قوی

۲) کنترل عملکرد تجهیزات فشار قوی

۳) پیاده سازی منطق مناسب جهت عملکرد صحیح  
تجهیزات (*inter lock*)

۴) ثبت وقایع و حوادث

۵) نظارت بر وضعیت عملکرد سیستم فشار قوی و ارائه  
هشدارهای لازم

۶) عملیات سنکرونایزینگ

۷) ثبت مقادیر واقعی خطاب

۸) جمع آوری اطلاعات آماری جهت تهیه جداول

بهره برداری و تعمیرات

۹) ارتباط با مرکز بالا دست نظریه دیسپاچینگ و یا نیروگاه

(در پستهای نیروگاهی)

**DCS**

**لپٹم کنٹرول ایجنسیون فر پیڈیا**

✓ سطح عملکرد (PROCESS LEVEL)

(BAY LEVEL)

✓ سطح بی

✓ سطح ایستگاہ (STATION LEVEL)

(NET WORK LEVEL)

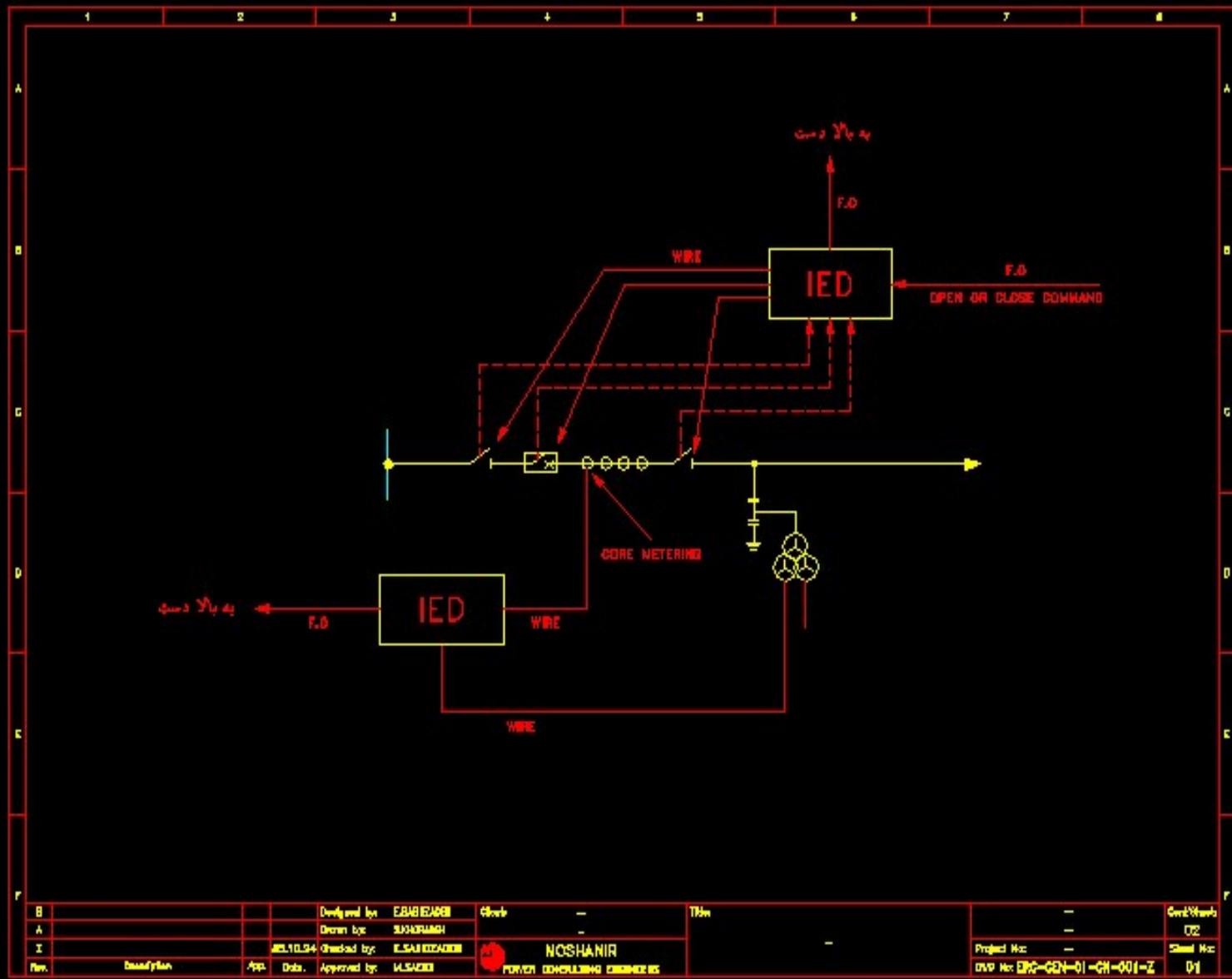
✓ سطح شبکہ

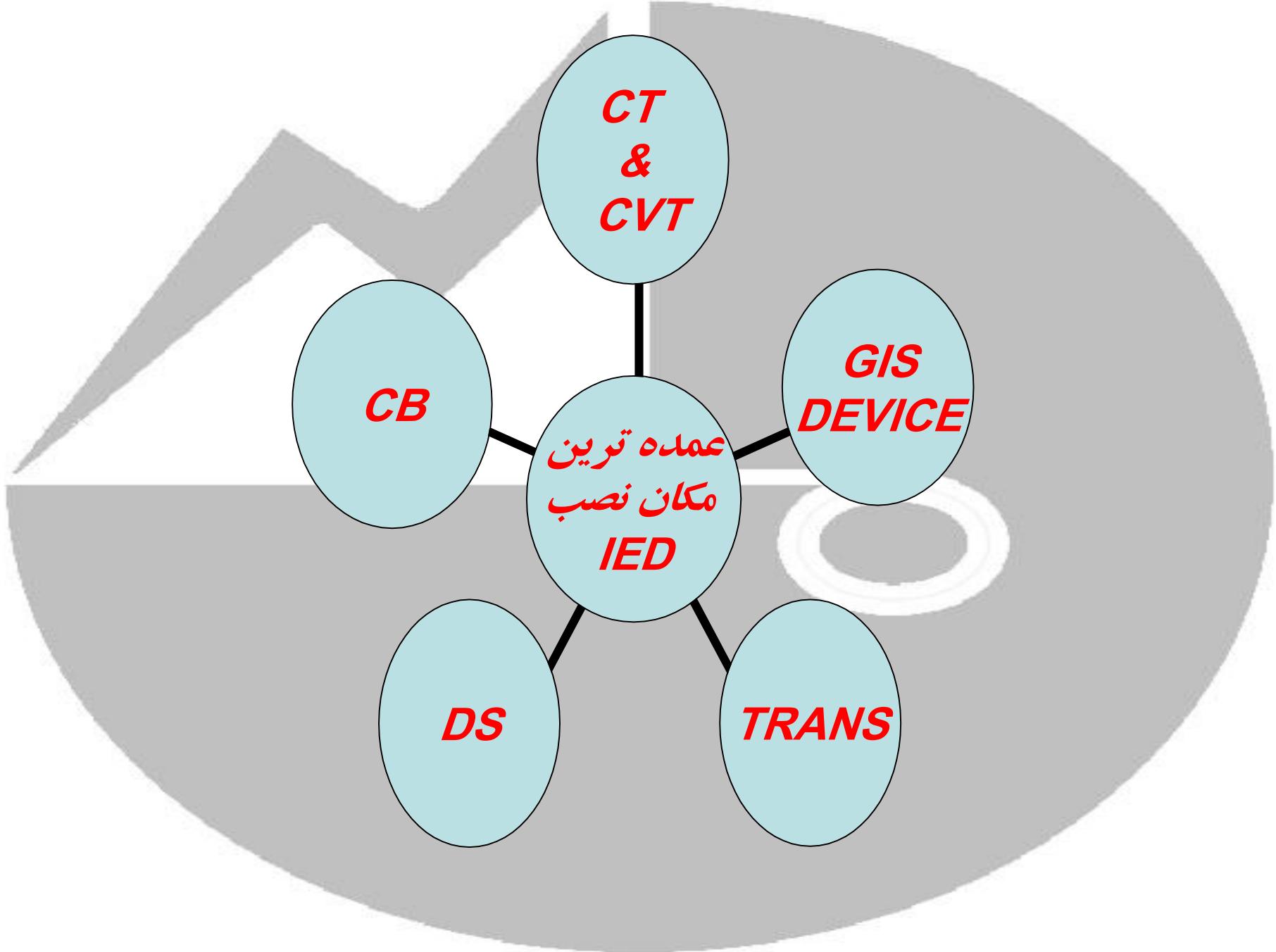
# PROCESS LEVEL || سطح کارکرد

□ مجموعه تجهیزات فشار قوی مستقر در سوئیچگیر سطح کنترلی عملکرد را تشکیل می دهد

□ این عملیات توسط واحد های پردازشگر هوشمند  
**(INTELLIGENT ELECTRONIC DEVICE)**

انجام میشود

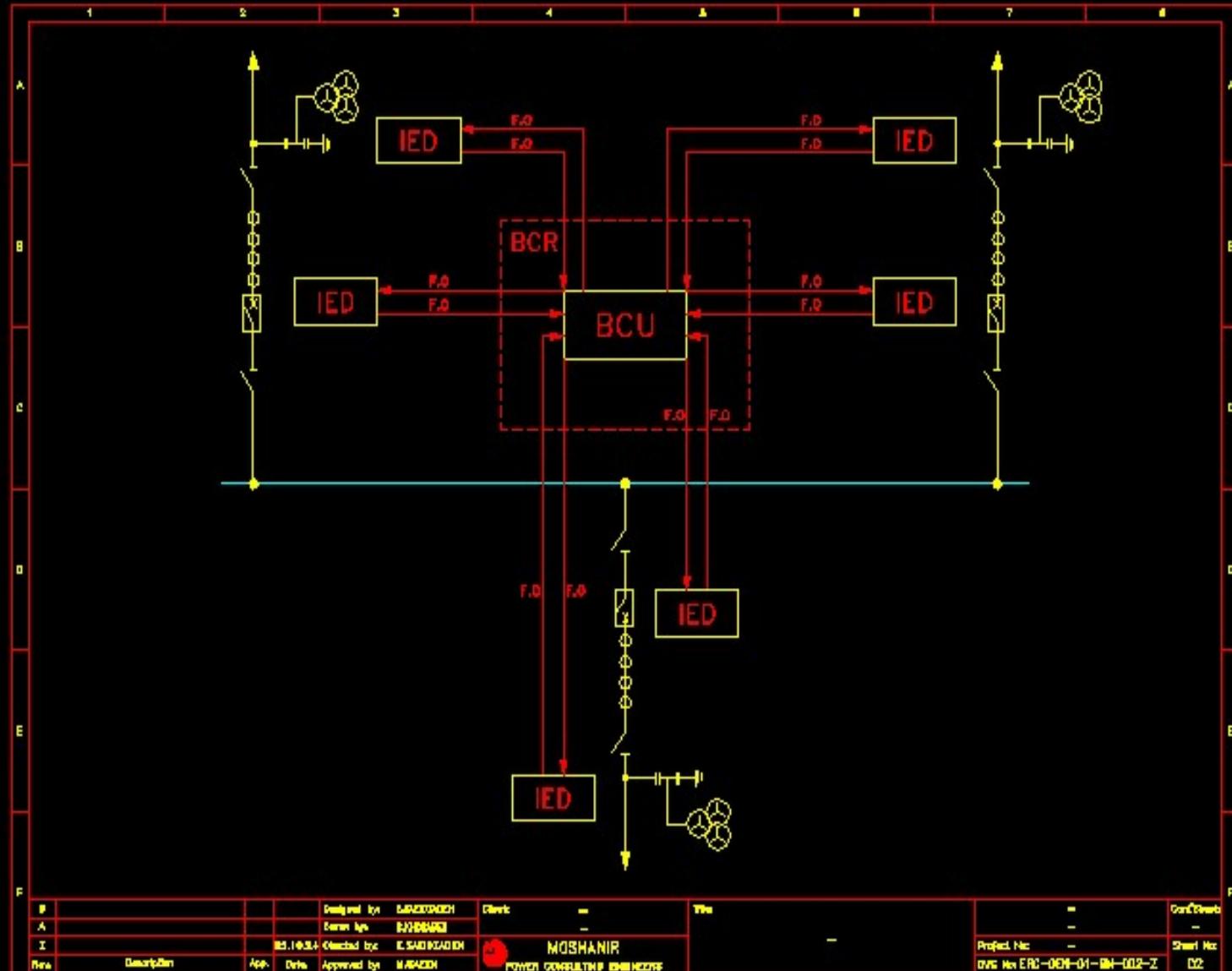




# BAY LEVEL

# سطح بی

- در این سطح به ازای هر فیدر و یا چند فیدر یک واحد کنترل بی *BCU* در نظر گرفته می شود
- این *BCU* هادر داخل *BCR* ها قرار گرفته و وظیفه دریافت، ارسال و پردازش اطلاعات را بر عهده دارند



B		Designed by: MANSOORI	Check: -	Wk:	-	Conf/Drawn:	-
A		Drawn by: MANSOORI	-	-	-	-	-
I		Ed.10/2014-Drawn by: K.SADIGZADEH	MOSHANIR	-	-	Project No:	-
Rev.	Description	App. Date	Approved by: MANSOORI	POWER CONSULTING ENGINEERS	Dwg No: ERD-001-BH-002-Z	Sheet No:	D2

## مهمترین فعالیت های سطح کنترل بی

- حفاظت فیدرها و ثبت اطلاعات مربوط به خط
- دریافت، محاسبه و ارسال پارامترهای الکتریکی
- برقراری لاجیک اینتللاک فیدرهای مربوطه
- فراهم کردن امکان کنترل تجهیزات فیدر از *BCR*

- ثبت وقایع و حوادث و ارسال آنها با دقت مناسب
- انجام عملیات سنکرونایزینگ فیدر های مربوطه
- قابلیت دریافت سیگنالهای همزمانی از سطح بالاتر
- عمل نمودن بصورت یک واسطه هوشمند بین سطح عملکرد و سطح ایستگاه و با *BCU* های مجاور

مهمترین  
اجزاء  
*BCU*  
(بصورت  
عمومی)



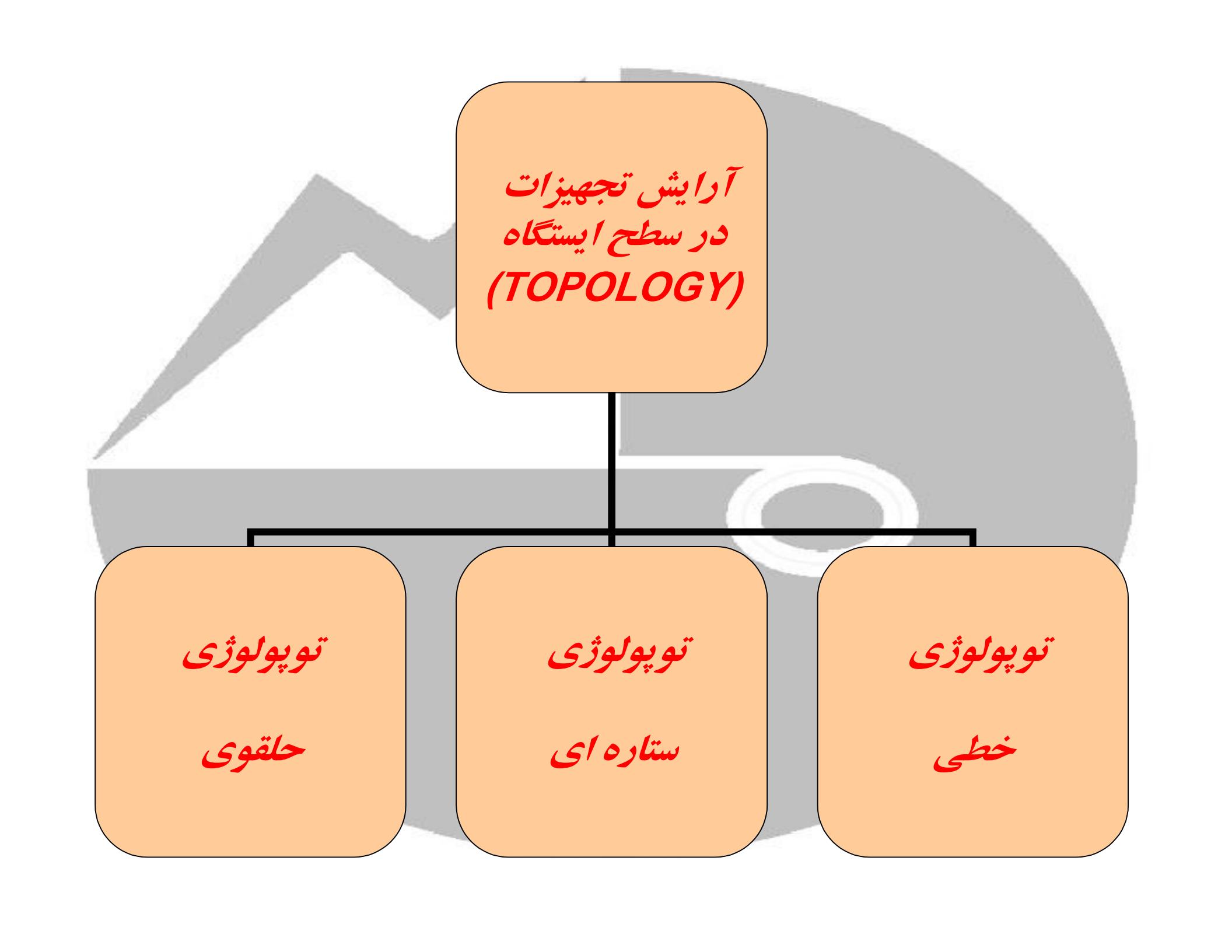
# سطح ایستگاه

STATION LEVEL)

□ وظایف برقراری ارتباط با اپراتور، مرکز کنترل راه دور، مدیریت *LAN*، دریافت و توزیع سیگنالهای همزمانی مدیریت تجهیزات جانبی نظیر پرینتر، کنترل بار، ذخیره سازی اطلاعات و *DATA BASE*، پردازش کلی اطلاعات مربوط به بی‌ها و هسته مرکزی نرم افزار اتوماسیون را برعهده دارد.

# دەنگىلە سطح ایستگاھ

- *SERVER*
- *HMI*
- *HUB*
- *LAN*
- *GPS*
- *GATEWAY&PROTOCOL CONVERTER*
- *ROUTER&MODEM*
- *STAR COUPLER-FRONT END- ....*
- *PRINTER*



آرایش تجهیزات  
در سطح ایستگاه  
**(TOPOLOGY)**

توپولوژی

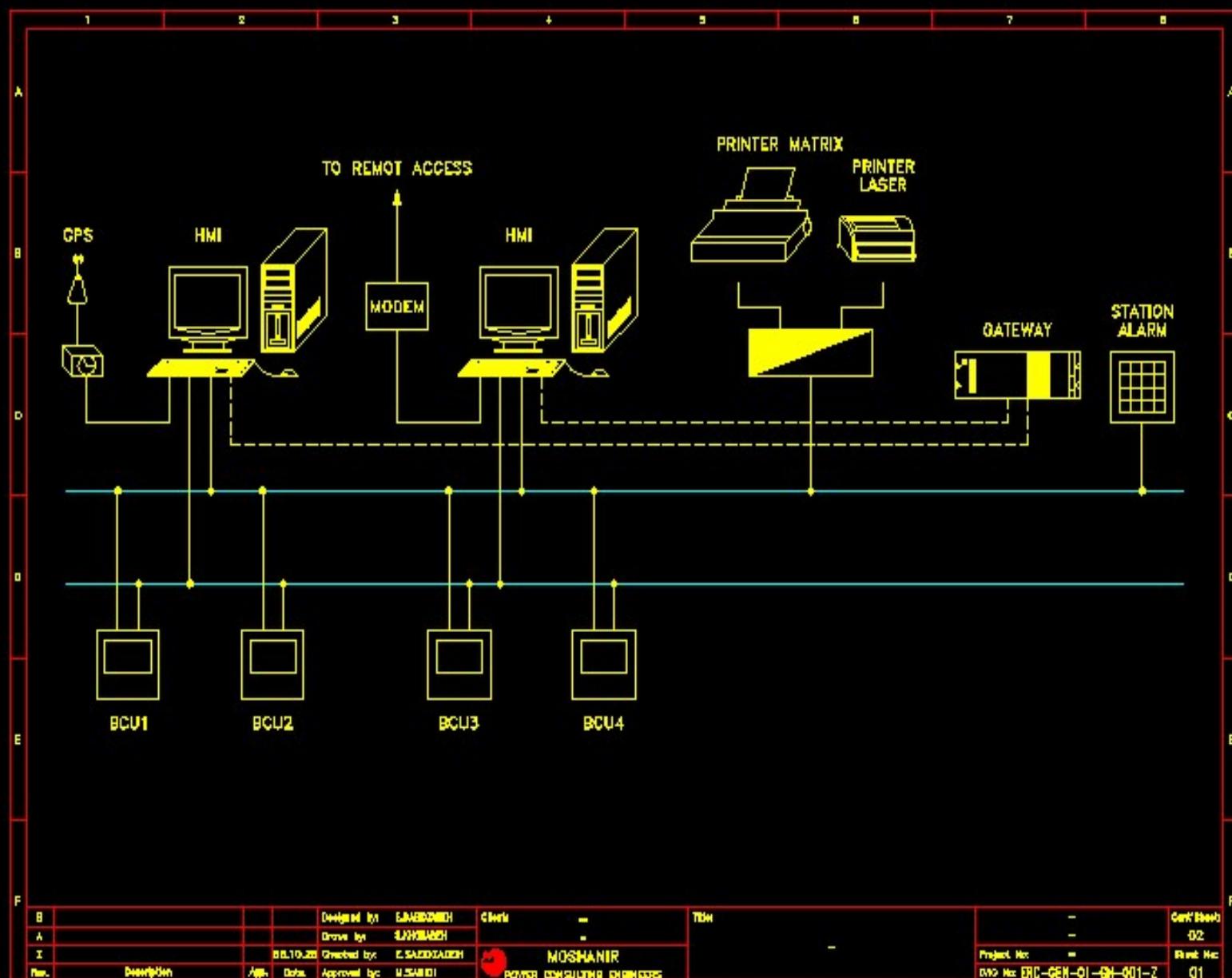
حلقوی

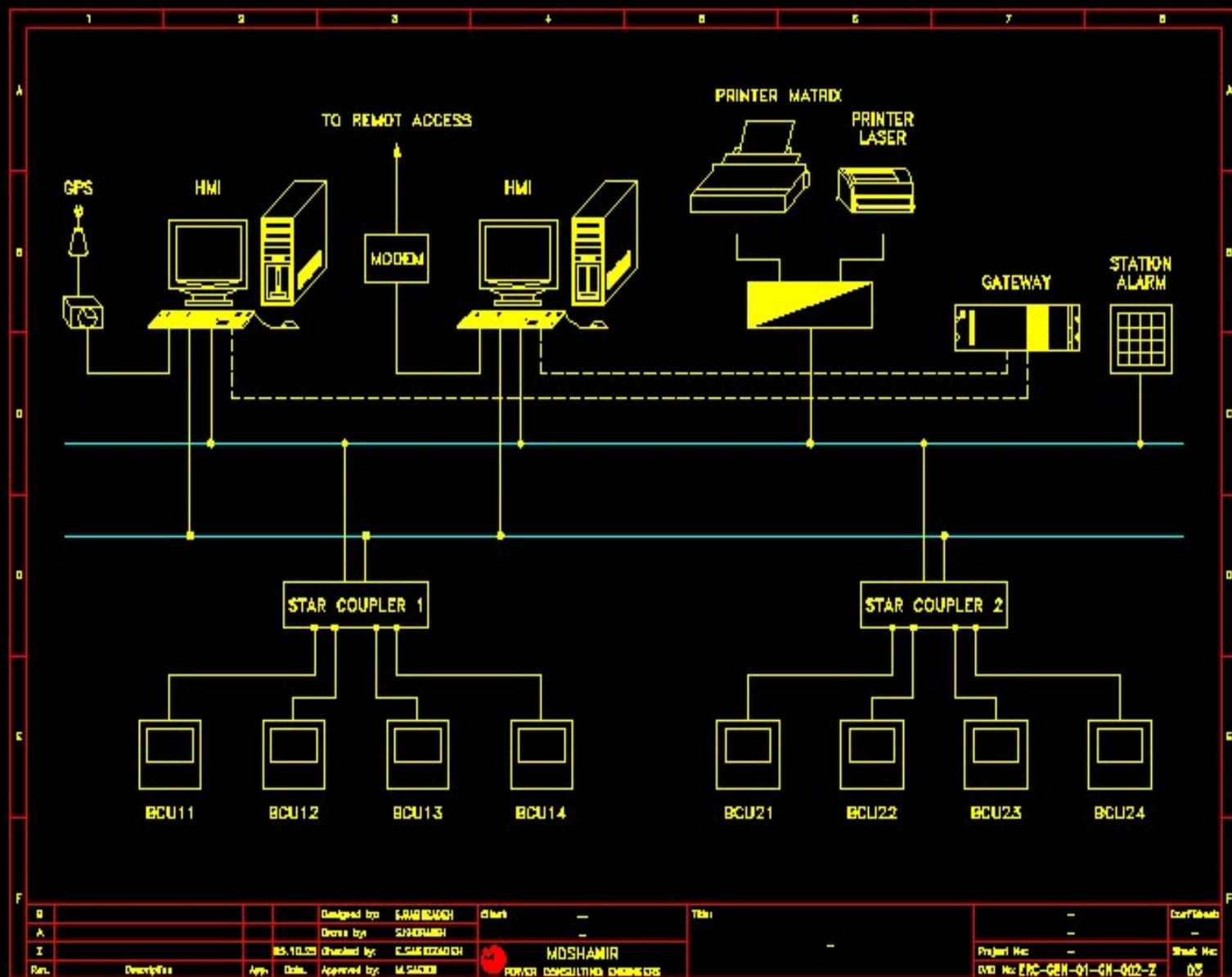
توپولوژی

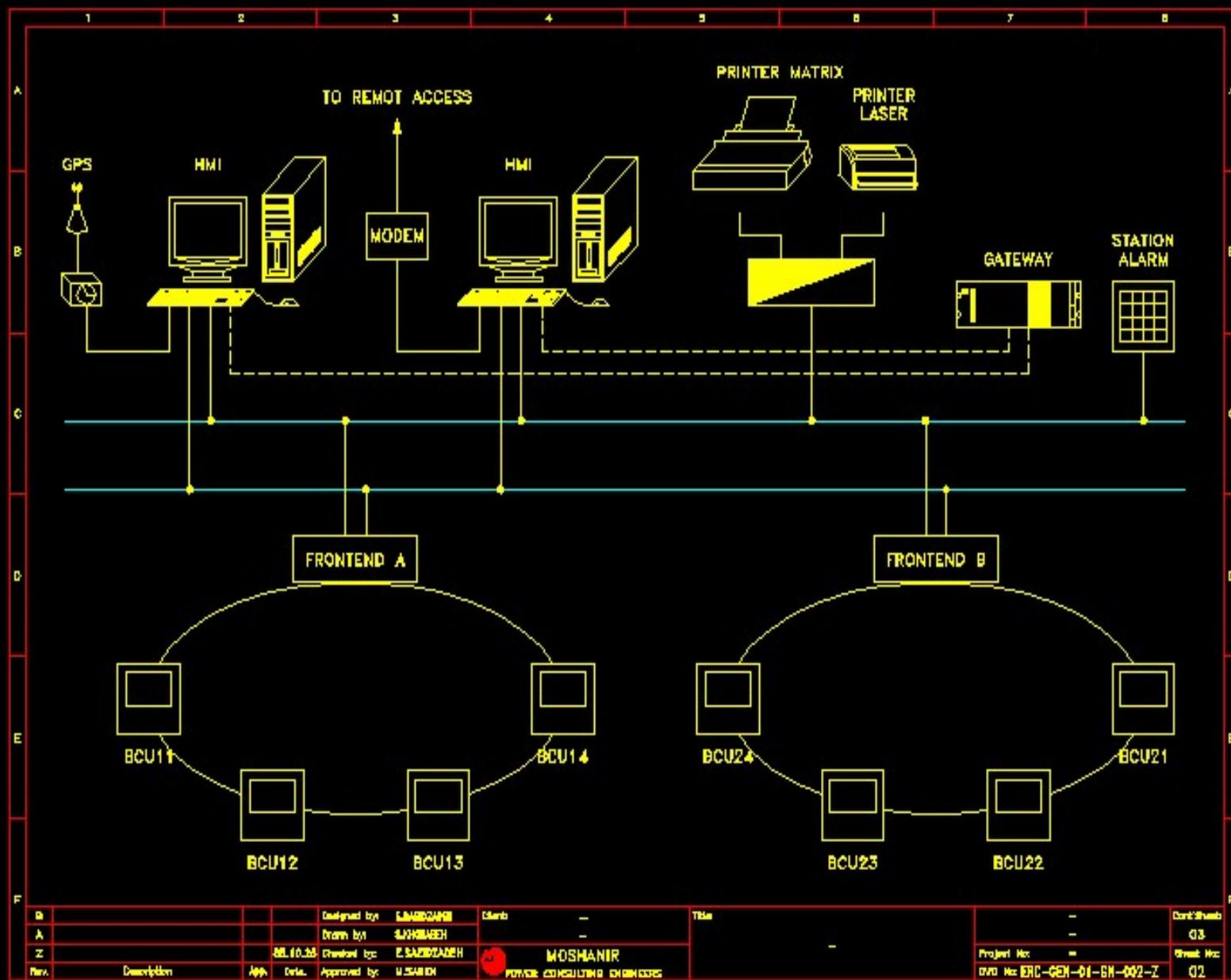
ستاره‌ای

توپولوژی

خطی

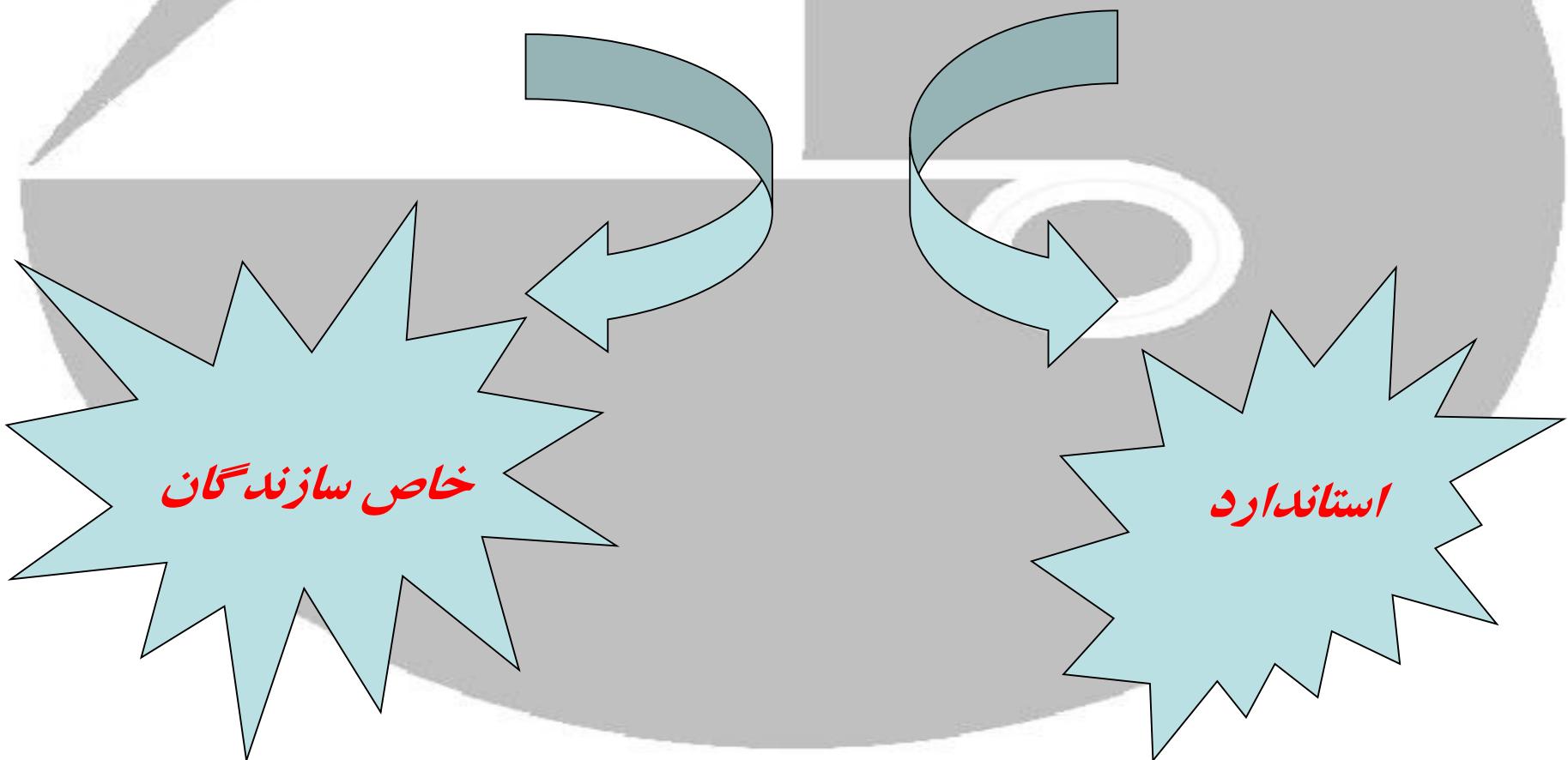






# پیروتکنل

مجموعه قوانین و روالهایی که بر اساس ارسال اطلاعات در یک سیستم مخابراتی تعریف می شود.



# بعضی از پروتکل های متد اول

- *SPA*
- *LON*
- *TG*
- *K-BUS*
- *MOD BUS*
- *DNP3*
- *IEC 60870-5-103*
- *IEC 60870-5-101*
- *UCA .2*
- *IEC 61850*

**IEC-61850**

□ دلائل فرآگیر شدن پروتکل

- توسعه پست را تسهیل می کند
- تنوع پروتکل موجب هزینه بالا برای سازنده میشود
- تنوع پروتکل موجب هزینه بالا به لحاظ نگهداری و آموزش برای مصرف کننده می شود
- همگام با پیشرفت تکنولوژی می باشد

- قابلیت کار با *PROCESS LEVEL* را دارد
- سرعت انتقال اطلاعات آن مناسب می باشد
- نوع کد گذاری آن گویا تر است

# مقایسه عملکردی پستهای DCS و CONVENTINAL

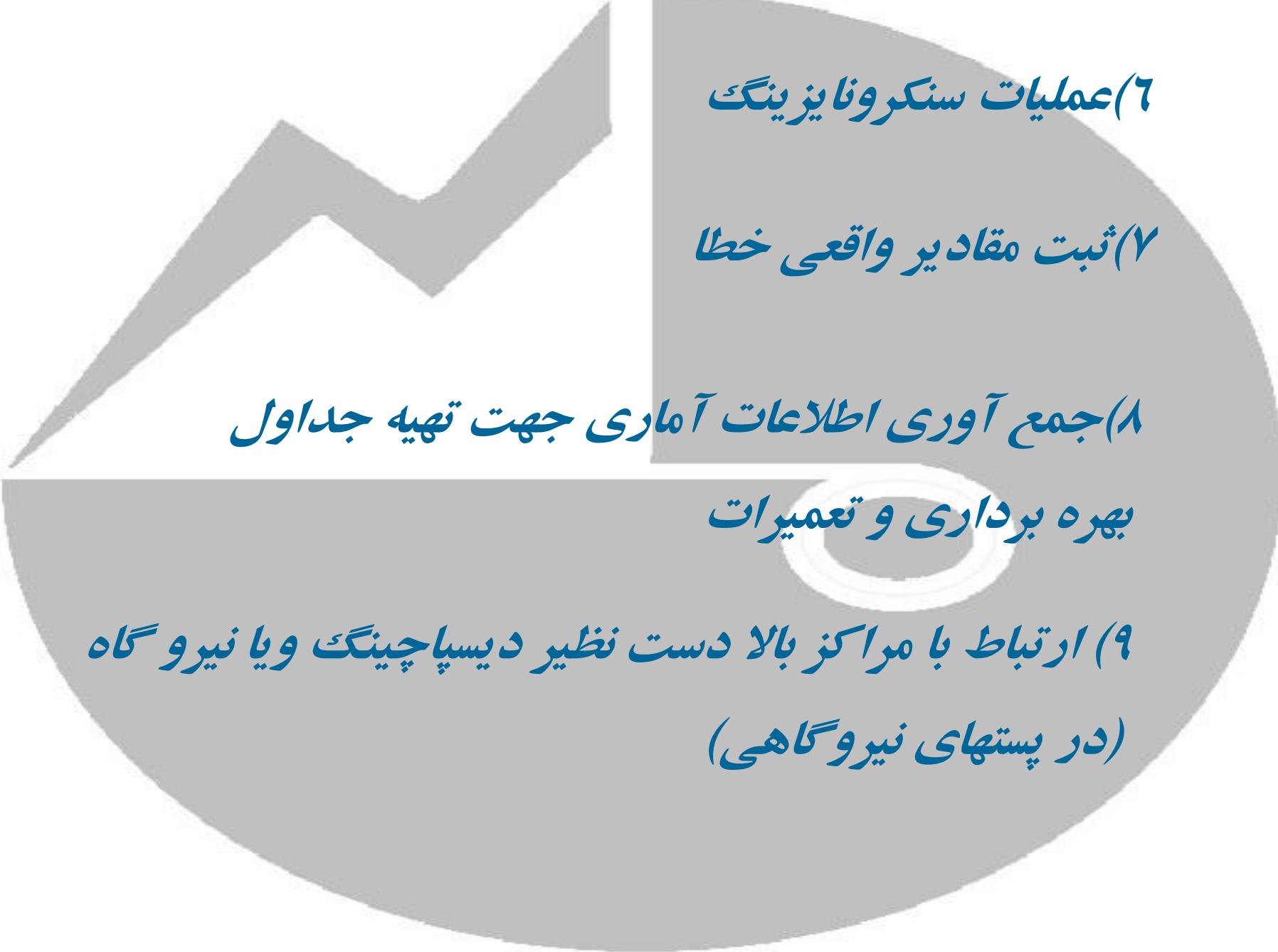
۱) حفاظت تجهیزات فشار قوی

۲) کنترل عملکرد تجهیزات فشار قوی

۳) پیاده سازی منطق مناسب جهت عملکرد صحیح  
تجهیزات (*inter lock*)

۴) ثبت وقایع و حوادث

۵) نظارت بر وضعیت عملکرد سیستم فشار قوی و ارائه  
هشدارهای لازم



۶) عملیات سنکرونایزینگ

۷) ثبت مقادیر واقعی خطأ

۸) جمع آوری اطلاعات آماری جهت تهیه جداول

بهره برداری و تعمیرات

۹) ارتباط با مرکز بالا دست نظیر دیسپاچینگ و یا نیروگاه

(در پستهای نیروگاهی)



# مهمترین مزایای پستهای

## ۱) کاهش در تجهیزات پست

کاهش تابلو اسکادا، ثبات حادثه و خطای تابلوهای اینترفیس،  
اندازه گیری، کنترل

## ۲) کاهش در هزینه بھرہ برداری

\* کاهش پرسنل بھرہ برداری به لحاظ *UN MAN* بودن پست

\* شناسائی سریع خطای و محل آن (*SELF CHECKING*)

\* امکان رد یابی نرم افزاری لاجیک پست

\* استفاده از سیستم های خبره در مانور های پیچیده

### ۳) کاهش هزینه نگهداری

- \* کاهش عیب یابی مدارات و زمان رفع آن
- \* استفاده از برنامه نرم افزاری نگهداری و *MAINTENANCE*

### ۴) کاهش هزینه نصب

- \* کاهش هزینه کابل کشی
- \* کاهش تجهیزات
- \* کاهش هزینه توسعه
- \* کاهش حجم عملیات ساختمانی
- \* کاهش زمان نصب تجهیزات

۵) استفاده بهینه از تجهیزات کنترل و حفاظت

۶) موضوع زیست محیطی

۷) برخورداری از یک سیستم مانیتورینگ و کنترل مجتمع  
کل پست حتی سیستم **AC/DC**

۸) قابلیت ارسال سیگنالهای آلام و ایونت در حجم زیاد

۹) قابلیت فیلتر کردن سیگنالها در **HMI** و آنالیز دقیق تر آنها

۱۰) قابلیت ذخیره و آرشیو سیگنالها به مدت طولانی

۱۱) امکان عملیات مهندسی بر روی سیستم حتی موقع کار سیستم

۱۲) قابلیت تغییر *SETTING* رله ها از *HMI*

۱۳) امکان ایجاد یک مرکز و کنترل چند پست

## ✓ مشکلات سیستم نیومریک

- ۱) کم بودن نیروی متخصص (طراح، مشاور، بھرہ بردار)
- ۲) بیگانه بودن اپراتور ها نسبت به سیستم جدید و عادت داشتن آنها به سیستم قدیمی
- ۳) ناهماهنگی در بروز شدن سیستم برق از جمله دیسپاچینگ
- ۴) عدم هماهنگی بین سازندگان تجهیزات نیومریک مختلف
- ۵) نیاز به طراح متخصص برای هر گونه تغییر یا توسعه سیستم

# علیرغم فواید و مشکلات سیستم DCS

ما ناچاریم به سمت این سیستم برویم زیرا:

- \* بدلیل هماهنگی با بازار و تکنولوژی جدید
- \* انتقال تکنولوژی و اطلاعات مهندسی روز به داخل کشور و تربیت نیروی متخصص
- \* استفاده از تمامی قابلیت های تجهیزات خریداری شده
- \* توانائی رقابت مهندسی برق با سطح بین المللی و بازار جهانی